

Programación placa electrónica automatismo C600 / C800 / C1400 (Sin detección de obstáculos "Sensor Hall")



Verifique que la alimentación esté desconectada antes de realizar cualquier conexión eléctrica. Retire la tapa plástica, realice el cableado (consulte la Fig. 8 y las notas de cableado en la placa electrónica) y vuelva a colocar la tapa plástica.

Notas del cableado de la placa electrónica

A) Entrada de alimentación 220V (terminal J3): PE (Tierra), L (Vivo), N (Neutro).

B) Luz de cortesía: Conecte la lámpara de 220V a L y N en LAMP (terminal J4)

C) Alimentación de salida: 12VDC (7 de J5), Común (9 de J5).

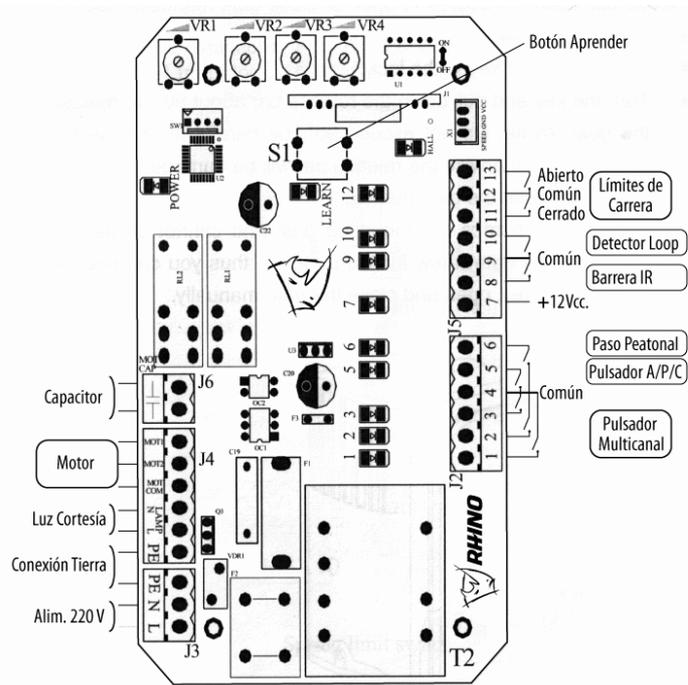


Fig.8

D) Barrera Infrarroja: Barrera IR (8 de J5), Común (9 de J5) Tiene que trabajar en Normal Cerrado (N.C.) Quite el puente que viene de fábrica y conecte la salida NC de la Barrera IR. Alimente el emisor y el receptor de la barrera desde la salida 12Vcc. (Ver figura 9) Si el haz infrarrojo se interrumpe durante el cierre, el portón se detiene y abre inmediatamente. El producto no está equipado de fábrica con un dispositivo infrarrojo.

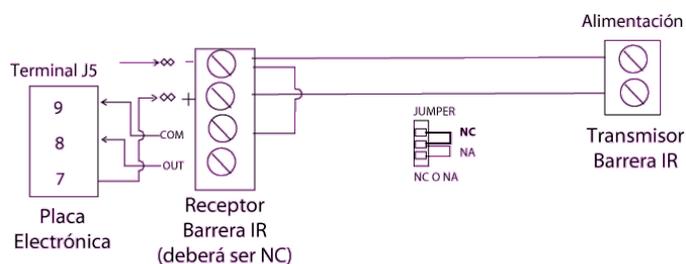


Fig.9 Diagrama conexión Barrera IR

E) Pulsador multicanal de tres botones / interruptor de un solo botón (teclado):

El automatismo **Rhino** acepta interruptor de tres botones e interruptor de un solo botón (teclado). Ver figura 10A

- Para la instalación de un interruptor de un botón, conecte los cables del pulsador o teclado a **Pulsador A/P/C** (5 de J2) y al **Común** (4 de J2). El teclado funcionará en modo de canal único (Abriendo, Parando y Cerrando con cada pulsación)
- Para la instalación de un interruptor de tres botones, utilice los terminales de **Pulsador Multicanal**. Conecte el cable de **CIERRE** (1 de J2), conecte el cable **ABRIR** (2 de J2), conecte el cable de **PARAR** (3 de J2). Conecte el **COMUN** (4 de J2).

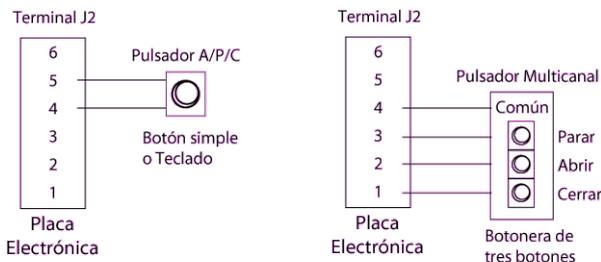


Fig.10A

F) Interruptor para peatones: Conecte los cables del interruptor peatonal a los terminales 4 y 6 de J2. Cuando se presione el interruptor, el portón se abrirá solo 1 metro (cuando esté cerrado). Ver figura 10B

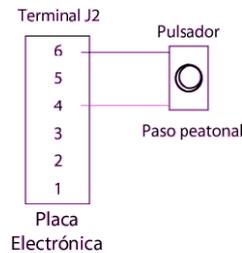


Fig.10B

G) Motor y capacitor: Conecte el motor al terminal J4, MOT COM (Común), MOT1 (dirección positiva), MOT2 (dirección opuesta), PE (protección de tierra). Conecte el capacitor al terminal J6, C y C (capacitor). Ver Figura 11.

Si la dirección de movimiento del portón es incorrecta, invierta los cables MOT1 y MOT2 del motor y cambie los bloques o invierta los cables de los fines de carrera.

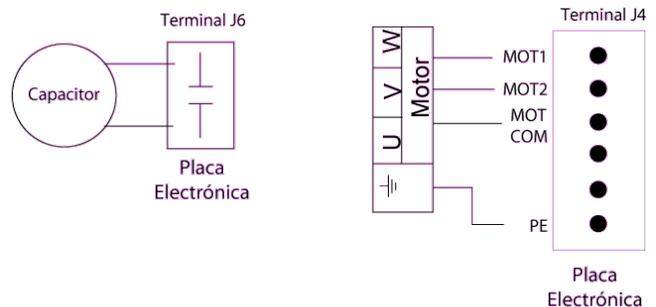
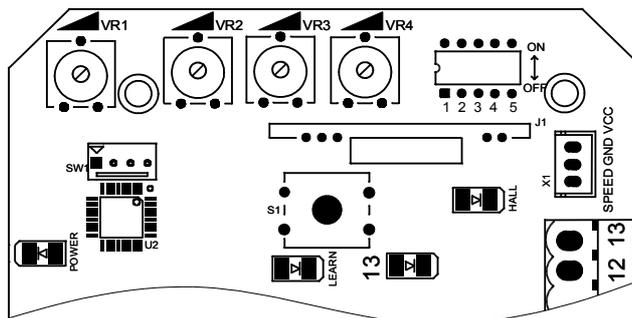


Fig.11

H) Ajuste de funciones

Los parámetros funcionales de la placa electrónica se pueden ajustar con los cuatro potenciómetros y los dip switch, para satisfacer diversos requisitos de la instalación.



Ajuste los presets

VR1: Cuando la función de detección de obstáculos está activada (interruptor DIP 5 en la posición OFF y el motor provisto con el sensor de efecto hall). Este preset se utiliza para el ajuste de la sensibilidad si encuentra obstáculo en el cierre. Rotación horaria (hacia la derecha) para reducir la sensibilidad, giro a la izquierda para aumentar la sensibilidad si encuentra obstáculo. Cuando esta función se encuentra desactivada (interruptor DIP 5 en la posición ON), este preset se utiliza para el ajuste del tiempo total de trabajo del motor. Rotación horaria (hacia la derecha) para aumentar, rotación a la izquierda para reducir. El tiempo total puede ajustarse en 10 segundos como mínimo y 90 segundos como máximo.

VR2: Ajuste de fuerza de frenado en la posición límite. Rotación horaria (hacia la derecha) para aumentar, rotación a la izquierda para reducir. Gire al mínimo para cancelar la función de freno en la posición límite.

VR3: Ajuste la rampa o distancia del cierre lento. Rotación horaria (hacia la derecha) para aumentar, rotación a la izquierda para reducir.

VR4: Ajuste de fuerza de salida del motor para mantener un uso seguro. Rotación horaria (hacia la derecha) para aumentar, rotación a la izquierda para reducir.

Nota: La configuración predeterminada de VR1, VR2, VR3, VR4 es el valor máximo, el instalador deberá ajustar de acuerdo al requerimiento actual.

Advertencia: No se exceda agregando demasiada fuerza al motor, ya que puede atrapar animales, personas o niños y lastimarlos. Con solo mover el portón es suficiente.

Mini llaves Dip switch

1. Arranque suave. OFF - habilitado; ON - deshabilitado.
2. Modo límite de carrera. OFF – Normal abierto (N.A.); ON - Normal cerrado (N.C.).
3. Ajuste de tiempo de cierre automático.
4. Ajuste de tiempo de cierre automático.

Ajuste de tiempo de cierre automático

- (3 OFF) - (4 ON): El tiempo de cierre automático es 12seg.
- (3 ON) - (4 OFF): El tiempo de cierre automático es 24seg.
- (3 ON) - (4 ON): El tiempo de cierre automático es 36seg.
- (3 OFF) - (4 OFF): Cierre automático deshabilitado

Detección de obstáculos. OFF - Habilitado; ON – Deshabilitado.

Control remoto

El mando a distancia funciona en modo de canal único. Tiene cuatro botones. Vea Fig.12 Control remoto.

Solo permite grabar el **botón 1, o botón 2, o botón 3**, (no los tres al mismo tiempo).

De modo que si programa el botón 1, el portón **Cerrará, Parará y Abrirá** con cada pulsación de dicho botón (los botones 2 y 3 quedarán deshabilitados). El botón 4 es siempre paso peatonal.

Botón 4 (paso peatonal): Al presionar el botón, el portón se abrirá 1 metro y se detendrá. Presione cualquier botón para cerrar el portón.

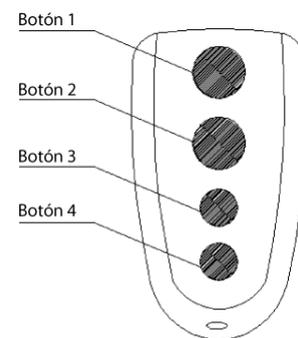


Fig.12 Control Remoto

• **Incorporar controles remotos adicionales (Aprender):** Retire la tapa, mantenga presionado el Botón Aprender 'S1' (Vea Fig.8) durante más de 2 segundos, el Led 'LEARN' enciende, luego presione el botón del control remoto que desea utilizar, el 'LED' se encenderá alrededor de 2 segundos y luego se apagará. El proceso de aprendizaje ha terminado. Se pueden incorporar hasta 25 controles remotos.

• **Borrar controles remotos:** Para borrar todos los controles remotos existentes, mantenga presionado el botón de aprendizaje 'S1', el Led 'LEARN' se encenderá, no suelte el botón hasta que el LED se apague. Esto indica que todos los controles remotos se han borrado completamente.

• **Verificar la dirección de apertura:** Si el portón no se mueve en la dirección deseada, entonces necesitará invertir la dirección de funcionamiento del motor. Retire la tapa, invierta los cables 'MOT1' y 'MOT2' (en J4); y los cables de los límites de carrera (11 y 13 en J5).

Indicadores LED (Ver Fig. 8)

- A) El led "POWER" indica que está energizado.
- B) El led "LEARN" indica el estado de aprendizaje del transmisor.
- C) El led "1" indica el botón externo 'CERRAR', si se pulsa el botón, el LED se encenderá.
- D) El led "2" indica el botón externo 'ABRIR', si se pulsa el botón, el LED se encenderá.
- E) El led "3" indica el botón externo 'PARAR', si se pulsa el botón, el LED se encenderá.
- F) El led "5" indica el botón externo 'A / P / C', si se pulsa el botón, el LED se encenderá.
- G) El led "6" indica el botón externo 'Paso Peatonal', si se pulsa el botón, el LED se encenderá.
- H) El led "7" indica el estado de "Barrera IR", si la salida está conectada, el LED se encenderá.
- I) El led "9" indica el estado de 'Detector Loop', si la salida está conectada, el LED se encenderá.
- J) El led "10" indica el estado del 'Límite de Carrera Cerrado', si el interruptor está conectado, el LED se encenderá.
- K) El led 12 indica el estado del "Límite de Carrera Abierto", si el interruptor está conectado el LED se encenderá.

NOTAS:

- Debe seguir las instrucciones de operación como se indica en esta guía, para más información consulte el manual. No se permite ninguna operación incorrecta durante el ajuste. Si su dispositivo responde correctamente a la función solicitada, ha configurado correctamente la función, de lo contrario, repita la operación.
- Si el portón no se puede mover, compruebe si el mismo está obstruido o está demasiado pesado.
- Este equipo NO puede trabajar sin fines de carrera.